



Stacker contrapesado robótico L-MATIC AC

Série 1170

Segurança

Através de uma gestão de segurança inteligente, o L-MATIC AC antecipa e reage autonomamente à sua envolvente direta. Uma deteção avançada de obstáculos proporciona ajustes de velocidade em tempo real para melhorar a produtividade ao mesmo tempo que oferece a máxima segurança.

Desempenho

O inovador sistema de geocondução sem necessidade de infraestrutura torna a solução flexível e adaptável. Isoladamente ou no âmbito de grandes frotas de empilhadores robóticos, o L-MATIC AC pode interagir com a envolvente instalada (portas, equipamentos, etc.) e inclusivamente interligar com WMS/ERP. O L-MATIC AC garantirá sempre a velocidade de operação ideal para atingir o rendimento máximo.

Conforto

O L-MATIC AC está desenhado de raiz para trabalhar num ambiente partilhado com pessoas. O interface de fácil utilização proporciona todos os controlos necessários e informação de uma só vez. Além disso, o modo de condução dupla torna o L-MATIC AC intuitivo na comutação entre modo manual e automático.



Linde Material Handling

Linde

Fiabilidade

Totalmente integrado na gama de produtos para armazém, o L-MATIC AC beneficia de todos os padrões de qualidade da Linde e a robusta tecnologia de condução "DRIVEN BY BALYO". Sempre disponível, o L-MATIC AC vai apoiar constantemente o seu negócio, oferecendo uma significativa economia de custos.

Serviço

Eficiência no trabalho, eficiência na assistência. Com um sistema de diagnóstico remoto e computadorizado, combinado com um programa de manutenção preditiva, o L-MATIC AC mantém-se disponível em qualquer momento.

Dados técnicos de acordo com VDI 2198

Caraterísticas	1.1	Fabricante		LINDE/BALYO
	1.2	Designação do modelo		L-MATIC AC
	1.2a	Série		1170
	1.3	Motor		Bateria
	1.4	Operação		Robotizada/manual
	1.5	Capacidade de carga	Q (t)	1.2
	1.6	Centro de carga	c (mm)	500
	1.8	Distância do eixo à face dianteira do garfo	x (mm)	100°
	1.9	Distância entre eixos	y (mm)	1270°
Pesos	2.1	Peso próprio (incl. bateria item 6.5)	(kg)	1996 ³⁾
	2.2	Eixo de carga com carga, (frente/trás)	(kg)	619 / 2577 ³⁾
	2.3	Eixo de carga sem carga, frente/trás	(kg)	1186 / 810
Rodas/Pneus	3.1	Rodas		Poliuretano
	3.2	Dimensão das rodas, frente		Ø 254 x 102
	3.3	Dimensão das rodas, atrás		4x Ø 85 x 105
	3.5	Rodas, número à frente/atrás (x = motrizes)		1x / 4
	3.7	Largura de via, atrás	b11 (mm)	483°
Dimensões	4.1	Inclinação do porta-garfos, p/frente/p/trás	a/b (°)	1.0 / 6.0
	4.2	Altura do mastro recolhido	h1 (mm)	1515
	4.3	Elevação livre	h2 (mm)	150
	4.4	Altura de elevação	h3 (mm)	1924
	4.5	Altura do mastro estendido	h4 (mm)	2485
	4.9	Altura do timão na posição de operação, mín./máx.	h14 (mm)	1140 / 1350
	4.19	Comprimento total	l1 (mm)	2700°
	4.20	Comprimento até à face do garfo	l2 (mm)	1700
	4.21	Largura total	b1/b2 (mm)	890°
	4.22	Dimensões dos garfos	s/e/l (mm)	40 x 80 x 1000
	4.23	Porta-garfos para ISO 2328, classe/tipo A, B		2B
	4.24	Largura do porta-garfos	b3 (mm)	800
	4.31	Distância ao solo, desde a parte inferior do mastro	m1 (mm)	40
	4.32	Distância ao solo, centro	m2 (mm)	40
	4.33	Largura do corredor com palete 1000 x 1200 transversal	Ast (mm)	3098°
	4.34	Largura do corredor com palete 800 x 1200 longitudinal	Ast (mm)	3205°
	4.35	Raio de viragem (zona de segurança frontal não incluída)	Wa (mm)	1645
Rend.	5.1	Velocidade de tração, com/sem carga (automática)	(km/h)	6
	5.10	Travão de serviço		Eletromagnético
Motor	6.1	Motor de tração, capacidade S2 60 min	(kW)	3
	6.2	Motor de elevação, capacidade em S3 15%	(kW)	3
	6.3	Bateria de acordo com DIN 43531/35/36 A,B,C,não		não
	6.4	Tensão/capacidade nominal (5h) da bateria	(V/Ah)	24 / 345/375
	6.5	Peso da bateria (± 5%)	(kg)	295
Outros	8.1	Tipo de controlo de tração		LAC
	8.4	Nível de ruído junto do operador de acordo com DIN 12053	(dB(A))	< 70

1) (± 5 mm)

2) Valores com bateria, ver linha 6.4/6.5.

3) (± 10%)

4) Incluindo margem de segurança de 200 mm (min.).

Equipamento de Série/Equipamento Opcional

Equipamento de Série

Módulo de navegação num quadro robusto com iluminação, painel de controlo, ecrã tátil, módulo de comunicação, laser de navegação, scanner de segurança frontal, gestão por software de tração e direção

Rodas de carga e direcionais em poliuretano

Dimensões dos garfos 1200x80x40 mm

Substituição lateral 3PzS

Mastro standard 1924 mm

Largura de porta-garfos 800 mm ISO2B

Pré-configuração para bateria húmida

Acesso por chave de contacto

Proteção do mastro em policarbonato

Sensor de deteção de carga

Câmara 3D para perceção de volume (aplicam-se as condições técnicas)

Equipamento Opcional

Apoio de carga h=1000 mm

Comprimento de garfos 1100 ou 1000 mm

Pré-configuração para bateria de gel

Malha de proteção

Suporte para 2ª bateria

Cabo/conetor Flex

Cabo/conetor Perfect

Extensão de cabo de 3 m

Cortina de laser 2D

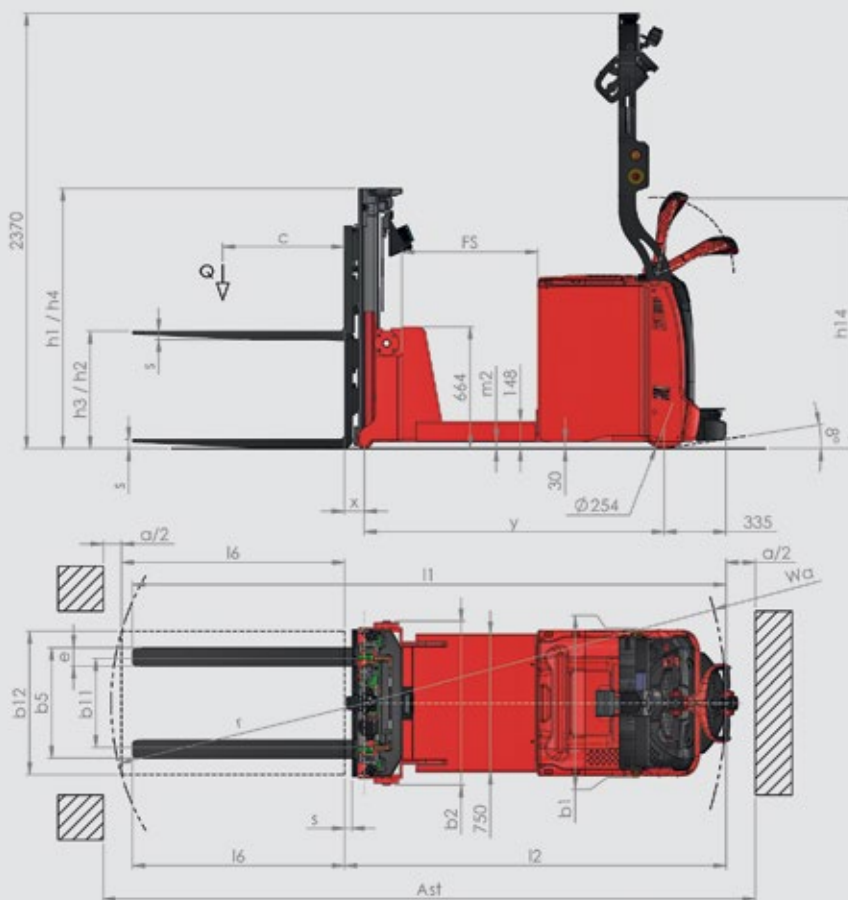
Segurança traseira para maiores velocidades em marcha-atrás (aplicação em linha)

Perceção de carga móvel montada no porta-garfos (aplicação em prateleiras)

Blue spot simples

Buzina adicional

Leitor de código de barras, botão de chamada (COMBOX), vários sensores...



Caraterísticas

Sistema de transmissão

- Stacker contrapesado standard convertido num stacker robótico
- Modo de condução duplo - automático/manual
- Laser de navegação, scanner frontal e traseiro de segurança, câmara 3D, scanner de laser traseiro, computador incorporado, interruptores de paragem de emergência, indicadores de aviso acústico e luminoso

Navegação por geocondução

- Inovadora tecnologia livre de infraestrutura (sem refletor)
- Baseia-se em funcionalidades estruturais já existentes (paredes, colunas, racks...)
- Mapeamento e localização em tempo real
- Perfeita integração em layouts já existentes, extensão gradual ou implantação global



Segurança inteligente

- Campos de deteção adaptados à velocidade em tempo real
- Campos inovadores e dinâmicos de deteção de curvas
- Capacidade de tomada de decisão autónoma com a câmara 3D
- Natural coabitação com operadores e outros veículos
- Deteção de paletes ou obstáculos através do scanner de laser traseiro



Interface do utilizador

- Ecrã tátil LCD de 7"
- Estado do sistema, do stacker robótico e da bateria
- Gestão de tarefas e relatório em tempo real
- Intuitiva localização do trajeto
- Modo de serviço com acesso por PIN
- Extração de dados via USB



Gestão das operações

- Gestão da linha de stock (scanner frontal)
- Isoladamente ou direcionada para WMS/ERP
- Software supervisor para gestão de tarefa e tráfego inteligente
- Vários acionadores de tarefas: botões de chamada, sensores, PLCs, software supervisor...

Sujeito a modificações no interesse do progresso da engenharia. As ilustrações e os detalhes técnicos não são vinculativos para a construção real. Todas as dimensões estão sujeitas às autorizações habituais

Linde Material Handling Ibérica, S.A.

Zona Ind. do Passil, Lt 102-A Passil - 2890-182 Alcochete (Lisboa) | Portugal
Tel. +351 212 306 760 | Fax +351 212 306 772
www.linde-mh.pt | info@linde-mh.pt

Linde Material Handling

O seu concessionário Oficial Linde: